



Der Stirnradantrieb S26 ist ein für den Hebezug- und Elektrohydraulikbereich konzipiertes Hall-sensor-Schaltgerät. Durch den modularen Aufbau ist dieses Schaltgerät universell einsetzbar.

Technische Daten

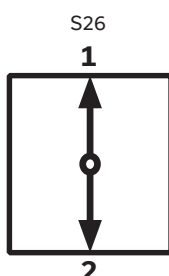
Mechanische Lebensdauer S26	6 Millionen Schaltspiele
Betriebstemperatur	-40°C bis +85°C
Schutzart	Bis zu IP54, Elektronik IP67
Funktionale Sicherheit	PLd fähig (EN ISO 13849, entspricht SIL2 nach DIN EN IEC 61508)



Beispiel Abbildung

	S26	T	- Z	- E...	- S...	- X
Grundgerät						
S26	Stirnradantrieb 1-Achser					
Griffe / Ballengriffe						
	Griffkugel					
M	Mech. Nullstell.-Verriegelung					
T	Totmanntaster					
H	Signaltaster					
D	Drucktaster					
B...	Ballengriffe B... (auf Anfrage!)					
Z	Rückzugfeder					
R	Reibungsbremse					
Schnittstelle (Beschreibung auf den Folgeseiten)						
E0xx	Schaltausgang					
E1xx	Spannungsausgang					
E2xx	Stromausgang					
E3xx	CAN-Schnittstelle					
E4xx	CAN Safety Schnittstelle					
Stecker						
S...	Standard Stecker (siehe Seite 127)					
Sonderausführung						
X	Sonder / Kundenspezifisch					

**Kennzeichnung der Einbauvarianten
mit Schaltrichtungen:**



Spannungsausgänge (nicht stabilisiert)			
Versorgungsspannung	4,75-5,25 V DC		
Strombelastbarkeit	Richtungssignale 8 mA		
Verdrahtung	Kabel 500 mm lang ohne Stecker		
	Optional mit Stecker (siehe Standard Stecker Seite 127)		S
0,5...2,5...4,5 V redundant + 2 Richtungssignale		1 Achse	E104 1
		Ausgangsoptionen	
		Kennlinie:	
		Gegenläufig	1
		Parallel	2
		Gegenläufig mit Totzone +/- 3° (standard)	3
		Parallel mit Totzone +/- 3°	4

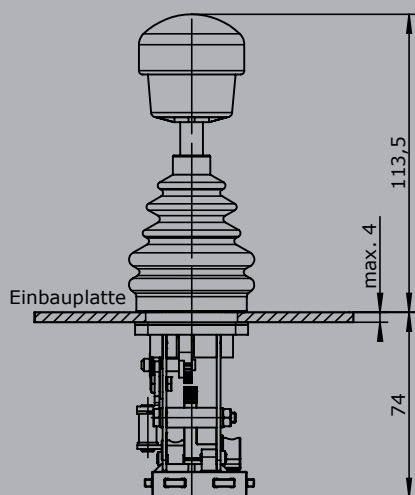
Technische Angaben können je nach Konfiguration oder Einsatzfall abweichen! Technische Änderungen vorbehalten!

Stromausgänge			
Versorgungsspannung	9-32 V DC		
Strombelastbarkeit	Richtungssignale 150 mA		
	Nullstellungssignale 500 mA		
Verdrahtung	Kabel 500 mm lang ohne Stecker		
	Optional mit Stecker (siehe Standard Stecker Seite 127)		
0...10...20 mA + 2 Richtungssignale + 1 Nullstellungssignal (galvanisch getrennt), Signalerfassung redundant mit Fehlerüberwachung und Fehlersignal			S
	1 Achse	E206 1	
20...0...20 mA + 2 Richtungssignale + 1 Nullstellungssignal (galvanisch getrennt), Signalerfassung redundant mit Fehlerüberwachung und Fehlersignal			
	1 Achse	E208 1	
4...12...20 mA + 2 Richtungssignale + 1 Nullstellungssignal (galvanisch getrennt), Signalerfassung redundant mit Fehlerüberwachung und Fehlersignal			
	1 Achse	E214 1	
20...4...20 mA + 2 Richtungssignale + 1 Nullstellungssignal (galvanisch getrennt), Signalerfassung redundant mit Fehlerüberwachung und Fehlersignal			
	1 Achse	E216 1	
Ausgangsoptionen:			
Einfach			5
Einfach mit Totzone +/-3° (standard)			6
Stromausgänge mit anderen Werten auf Anfrage!			

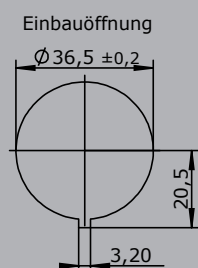
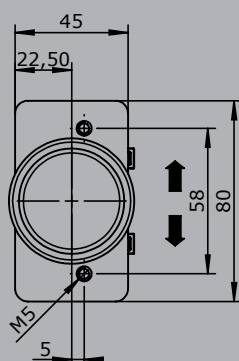
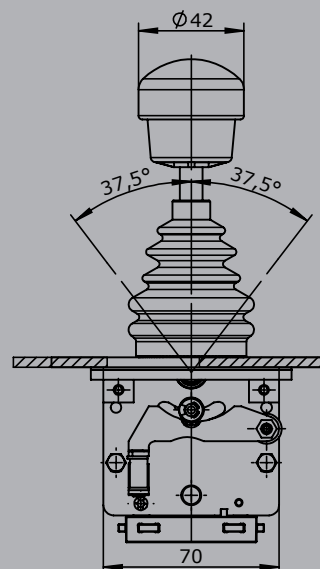
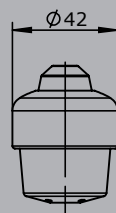
CAN			
Versorgungsspannung	9-32 V DC		
Leerlaufstromaufnahme	125 mA (24 V DC)		
Strombelastbarkeit	Externe Digitalausgänge für LEDs 5 mA - 30 mA (abhängig von der Anzahl der LEDs)		
Einbautiefe A	35 mm		
Protokoll	CANopen CiA DS 301 oder SAE J1939 (angelehnt)		
Baudrate	20 KBit/s bis 1 Mbit/s (standard 250KBit/s)		
Verdrahtung	CAN (IN) Kabel 300 mm mit Stecker M12 (Stifte)		
	CAN (OUT) Kabel 300 mm mit Stecker M12 (Buchse)		
	Externe Ein-/ Ausgänge Kabel 300 mm lang ohne Stecker		
	Optional mit Stecker (siehe Standard Stecker Seite 127)		S
CAN		E322 1	
- 3 analoge Joystickachsen			
- 8 digitale Joystickfunktionen (inkl. Eingang für Ausgang für Vibrator)			
- Ausgang für Vibrator			
Mit zusätzlichen externen Ausgängen			
- 8 LED-Ausgänge (optional dimmbar)		2	

CAN Safety	
Versorgungsspannung	9-32 V DC
Leerlaufstromaufnahme	125 mA (24 V DC)
Strombelastbarkeit	Externe Digitalausgänge für LEDs 5 mA - 30 mA (abhängig von der Anzahl der LEDs)
Baudrate	20 KBit/s bis 1 MBit/s (standard 250 KBit/s)
Einbautiefe	35 mm
Protokoll	CANopen Safety EN50325-5 oder J1939-76
Verdrahtung	CAN (IN) Kabel 300 mm mit Stecker M12 (Stifte)
	CAN (OUT) Kabel 300 mm mit Stecker M12 (Buchse)
	Externe Ein-/Ausgänge Kabel 300 mm lang ohne Stecker
	Optional mit Stecker (siehe Standard Stecker Seite 127) S
CAN Safety	
- 3 analoge Joystickachsen - 8 digitale Joystickfunktionen (inkl. Eingang für Ausgang für Vibrator) - Ausgang für Vibrator	
Mit zusätzlichen externen Ausgängen	
- 8 LED-Ausgänge (optional dimmbar)	
	2

T = Totmantaster
H = Signaltaster
M = mech. Nullstellungs-
verriegelung



Griffkugel
D = Drucktaster



Ballengriff B5
B5 T = Totmantaster

